

# Sobre as funções racionais multi-sequenciais

Rodrigo de Souza<sup>1\*</sup>

<sup>1</sup>Departamento de Computação – Universidade Federal Rural de Pernambuco (UFRPE)

rodrigo.npmsouza@ufrpe.br

**Abstract.** *Multi-sequential functions were introduced by Choffrut and Schützenberger as the family of rational functions whose graph is a finite union of sequential functions. Recently, Jeckert and Filiot have shown that it is decidable in polynomial time if a rational function is multi-sequential. In this communication we study the rational functions that are a union of  $k$  sequential functions, for a fixed integer  $k$ . We present three characterizations of these functions, which are related to classical results of the theory of rational relations.*

**Resumo.** *Funções multi-sequenciais foram introduzidas por Choffrut e Schützenberger como a família das funções racionais cujo gráfico é uma união finita de funções sequenciais. Recentemente, Jeckert e Filiot mostraram que é decidível em tempo polinomial se uma função racional é multi-sequencial. Nesta comunicação estudamos as funções que são uma união de  $k$  funções sequenciais, para um inteiro fixo  $k$ . Apresentamos três caracterizações dessas funções, que recordam resultados clássicos sobre as relações racionais.*

## 1. Introdução

A elucidação da estrutura de famílias de objetos realizados por autômatos – linguagens, séries, relações – decompondo-os em objetos mais elementares é uma das linhas de estudo mais tradicionais na área da Teoria dos Autômatos. Por exemplo, no tratado clássico de Samuel Eilenberg [Eilenberg 1974], um capítulo é dedicado à *estrutura dos conjuntos reconhecíveis*, e um algoritmo de decomposição dessas linguagens é apresentado.

Nossa contribuição filia-se a essa linha ao considerar a estrutura das funções entre palavras realizadas por autômatos com entrada e saída – os transdutores. Um *transdutor*<sup>1</sup> é uma extensão do modelo de autômato, no qual as transições são rotuladas por um par de palavras, uma dita *de entrada* e outra *de saída*. Ao invés de reconhecer linguagens, os transdutores realizam relações entre monóides livres  $A^*$  e  $B^*$ ; essas relações são precisamente as *relações racionais* de  $A^*$  a  $B^*$  (= subconjuntos do produto cartesiano  $A^* \times B^*$  que podem ser obtidos com aplicações das operações de união, produto e estrela a partir de unitários). Uma *função racional* é uma relação racional que é uma função parcial.<sup>2</sup>

Em diversos aspectos, relações racionais são objetos muito mais intrincados do que as linguagens reconhecíveis.<sup>3</sup> Por outro lado, as funções racionais, que estudamos aqui, exibem propriedades notáveis e por isso ganharam muita atenção na literatura.

---

\*Este trabalho é apoiado pelo projeto *Problemas estruturais em modelos formais de Computação*, Edital MCTI/CNPQ/Universal 14/2014 (Processo 459957/2014-7).

<sup>1</sup>Por limitação de espaço, não apresentamos neste resumo definições e notações básicas sobre autômatos e transdutores. Esse material pode ser consultado no livro de Jacques Sakarovitch [Sakarovitch 2009].

<sup>2</sup>Ao longo do texto,  $A$  e  $B$  aparecerão livremente e representam dois alfabetos.

<sup>3</sup>Por exemplo, a equivalência não é decidível para relações racionais.

O problema abordado nesta comunicação refere-se ao conceito de determinismo em transdutores. Contrariamente aos autômatos sobre um monóide livre, nem todo transdutor funcional (= realiza uma função) pode ser determinizado. A caracterização das funções racionais que podem ser realizadas por um *transdutor sequencial*, ou seja, determinístico na entrada – são as chamadas *funções sequenciais* – é um resultado profundo, obtido por Choffrut em 1979 [Choffrut 1979, Lombardy and Sakarovitch 2006].

Em 1986, Choffrut e Schützenberger consideraram um relaxamento da sequencialidade: mesmo que uma função racional não seja sequencial, pode-se escrevê-la como uma união finita de funções sequenciais? Chamamos de *multi-sequencial* uma tal função.<sup>4</sup> O principal resultado apresentado em [Choffrut and Schützenberger 1986] é uma caracterização estrutural dos transdutores que realizam uma função multi-sequencial. Os problemas de decidir se uma função racional é multi-sequencial e de decompor uma tal função em uma união de funções sequenciais foram considerados por Jecker e Filiot [Jecker and Filiot 2015], com um algoritmo polinomial para o primeiro problema.

Nesta comunicação, consideramos uma versão parametrizada, por um inteiro  $k > 0$ , da questão introduzida por Choffrut e Schützenberger: que funções racionais podem ser escritas como uma união de  $k$  funções sequenciais? Chamamos tais funções de *k-sequenciais*. A semelhança com os resultados mencionados é apenas aparente: os trabalhos de Choffrut, Schützenberger, Jeckert e Filiot tratam de investigar a existência de uma decomposição; aqui, deseja-se uma resposta mais refinada, ao fixar-se um tamanho para a decomposição. Essa diferença pode surpreendentemente ser posta em paralelo com dois problemas de decisão clássicos para transdutores: *decidir se um transdutor é k-valorado*, para um dado inteiro  $k$  (ou seja, se a imagem de toda palavra no domínio é um conjunto de no máximo  $k$  palavras); *decidir se é finitamente valorado* (se existe um tal  $k$ ). Ambos os problemas podem ser decididos em complexidade polinomial, o que demonstramos com J. Sakarovitch através de construções estruturais com transdutores [Sakarovitch and de Souza 2008]. Mas as construções empregadas são muito diferentes.

Nossa contribuição consiste de três caracterizações das funções  $k$ -sequenciais, que referem-se a facetas distintas desses objetos. Cada uma relaciona-se com um resultado clássico sobre transdutores: a primeira, Teorema 3.1, recorda a supracitada caracterização, de sabor topológico, de Choffrut das funções sequenciais (Teorema 2.1); a segunda, Teorema 3.2, também faz referência ao trabalho de Choffrut (Teorema 2.2), mas é mais estrutural, ao lidar com propriedades de passeios em transdutores; finalmente, a terceira, Teorema 3.3, evoca uma propriedade de passeios de transdutores  $k$ -valorados implícita em [Weber 1996] e retrabalhada em [Sakarovitch and de Souza 2010] (Teorema 2.3). Por restrições de espaço, limitamo-nos a expor, com um mínimo de notação, os enunciados dos três resultados clássicos referidos, e, em seguida, enunciar nossos resultados. Concluímos com um comentário sobre consequências dos mesmos a serem investigadas.

## 2. Funções sequenciais e relações $k$ -valoradas: propriedades clássicas

A principal notação envolvida nos resultados que vamos expor é uma métrica sobre um monóide livre; essa função associa a todo par de palavras  $u, v \in A^*$  a soma dos comprimentos dos sufixos respectivos após retirar-se o maior prefixo comum entre  $u$  e  $v$ .

---

<sup>4</sup>A função que associa toda palavra da forma  $u_1x_1\#u_2x_2\#\dots u_kx_k\#$  a  $x_1u_1\#x_2u_2\#\dots x_ku_k\#$ , onde, para todo  $i$ ,  $u_i \in \{a, b\}^*$  e  $x_i \in \{a, b\}$ , é um exemplo de função racional que não é multi-sequencial.

Podemos definir essa métrica formalmente com o grupo livre sobre  $A$ :  $\|u, v\| = |u^{-1}v|$ .

**Definição 2.1 (Função lipschitziana)** Uma função  $f : A^* \rightarrow B^*$  é lipschitziana se existe um inteiro  $L \geq 0$  tal que, para todo  $u$  e  $v$  no domínio de  $f$ ,  $\|uf, vf\| \leq L\|u, v\|$ .

Não é difícil demonstrar que toda função sequencial é lipschitziana. A substância da caracterização de Choffrut é a recíproca, cuja demonstração é intrincada:

**Teorema 2.1 (Choffrut 1978)** Uma função racional é sequencial sse é lipschitziana.

Uma caracterização mais estrutural e efetiva das funções sequenciais, também presente no trabalho de Choffrut, pode ser expressa através de propriedades do produto cartesiano de um transdutor  $\mathcal{T}$  por ele mesmo: em  $\mathcal{T}^2$ , um passeio representa simultaneamente dois passeios de  $\mathcal{T}$  com a mesma entrada, em  $\mathcal{T}^3$ , três passeios, etc. Veja detalhes desse produto em [Sakarovitch and de Souza 2010]. Precisamos da seguinte definição:

**Definição 2.2 (Passeio  $(i, j)$ -conjugado)** Seja  $c$  um passeio de  $\mathcal{T}^{k+1}$  de um estado inicial  $(p_1, p_2, \dots, p_{k+1})$  ao estado  $(q_1, q_2, \dots, q_{k+1})$ ; sejam  $p_i \xrightarrow{u|u_1} q_i$  e  $p_j \xrightarrow{u|u_2} q_j$  as projeções de  $c$  nos índices  $i$  e  $j$ , respectivamente. Dizemos que  $c$  é  $(i, j)$ -conjugado se, para todo circuito  $d$  que começa e termina em  $(q_1, q_2, \dots, q_{k+1})$ , as projeções de  $d$  nos índices  $i$  e  $j$ ,  $q_i \xrightarrow{v|v_1} q_i$  e  $q_j \xrightarrow{v|v_2} q_j$ , satisfazem  $u_1^{-1}u_2 = v_1^{-1}u_1^{-1}u_2v_2$ .

A caracterização estrutural de Choffrut é a base de algoritmos para decidir se uma função racional é sequencial (detalhes podem ser vistos em [Béal et al. 2003]):

**Teorema 2.2 (Choffrut 1978)** Um transdutor funcional  $\mathcal{T}$  realiza uma função sequencial sse todo passeio de  $\mathcal{T}^2$  que começa em um estado inicial é  $(1, 2)$ -conjugado.

Relativamente às relações racionais  $k$ -valoradas, a propriedade que nos interessa envolve o conceito de deslocamento entre passeios  $c$  e  $d$  com a mesma entrada e que começam em um estado inicial: considerando-se todos os prefixos de  $c$  e  $d$  de mesmo comprimento, o deslocamento é o máximo entre as diferenças das saídas desses prefixos.

**Definição 2.3 (Deslocamento)** Em um transdutor  $\mathcal{T}$ , o deslocamento entre passeios  $c$  e  $d$  com a mesma entrada, e que começam em um estado inicial, é o inteiro  $\langle c, d \rangle = \max \left\{ \|x, y\| \mid p \xrightarrow{u|x} q \text{ prefixo de } c, r \xrightarrow{u|y} s \text{ prefixo de } d \right\}$ .

Se um transdutor  $\mathcal{T}$  é  $k$ -valorado, não somente toda tupla de  $k + 1$  passeios bem-sucedidos com a mesma entrada tem pelo menos um par com a mesma saída (isso é uma paráfrase da definição), mas necessariamente existe um par cujo deslocamento é limitado:

**Teorema 2.3 (Weber 1996)** Um transdutor  $\mathcal{T}$  é  $k$ -valorado se, e somente se, existe um inteiro  $L$  tal que, para todo passeio bem-sucedido  $c$  de  $\mathcal{T}^{k+1}$ , existem duas coordenadas  $i$  e  $j$  tais que as projeções  $c_i$  e  $c_j$  tem a mesma saída e satisfazem  $\langle c_i, c_j \rangle < L$ .

### 3. Contribuições

**Teorema 3.1** Uma função racional  $f : A^* \rightarrow B^*$  é  $k$ -sequencial se, e somente se, existe um inteiro  $L$  tal que todo conjunto  $u_1, u_2, \dots, u_{k+1}$  de palavras no domínio de  $f$  admite índices  $i$  e  $j$  tais que  $\|u_i f, u_j f\| \leq L\|u_i, u_j\|$ .

**Teorema 3.2** Um transdutor funcional  $\mathcal{T}$  realiza uma função  $k$ -sequencial se, e somente se, todo passeio  $c$  de  $\mathcal{T}^{k+1}$ , que começa em um estado inicial, satisfaz: para todo prefixo  $c'$  de  $c$ , existe pelo menos um par  $i, j$  de índices tais que  $c'$  é  $(i, j)$ -conjugado.

**Teorema 3.3** Um transdutor funcional  $\mathcal{T}$  realiza uma função  $k$ -sequencial se, e somente se, existe um inteiro  $L$  tal que, para todo passeio  $c$  de  $\mathcal{T}^{k+1}$  que começa em um estado inicial, existem coordenadas  $i$  e  $j$  tais que as projeções  $c_i$  e  $c_j$  satisfazem  $\langle c_i, c_j \rangle < L$ .

#### 4. Comentários

As demonstrações dos teoremas 3.1, 3.2 e 3.3 são relacionadas. Por exemplo, no Teorema 3.2, a existência de um passeio que não satisfaz as condições enunciadas permite a construção de um conjunto de palavras que não satisfaz as condições do Teorema 3.1; a existência de um passeio que não satisfaz as condições do Teorema 3.3 permite construir um passeio que não satisfaz as condições do Teorema 3.2.

A sequência natural de nossos resultados é a investigação de um algoritmo para decidir se uma função é  $k$ -sequencial com base no Teorema 3.2 e de uma decomposição de uma função  $k$ -sequencial em  $k$  transdutores sequenciais partindo do Teorema 3.3.

Por fim, agradecemos aos revisores anônimos pela leitura cuidadosa da versão preliminar deste texto, que nos permitiu melhorá-lo substancialmente.

#### Referências

- Béal, M. P., Carton, O., Prieur, C., and Sakarovitch, J. (2003). Squaring transducers: an efficient procedure for deciding functionality and sequentiality. *Theoretical Computer Science*, 292(1):45–63.
- Choffrut, C. (1979). A generalization of Ginsburg and Rose’s characterization of gsm mappings. In *ICALP’79*, volume 71 of *Lecture Notes in Computer Science*, pages 88–103. Springer-Verlag.
- Choffrut, C. and Schützenberger, M. P. (1986). Décomposition de fonctions rationnelles. In *STACS 86*, volume 210 of *Lecture Notes in Computer Science*, pages 213–226. Springer.
- Eilenberg, S. (1974). *Automata, Languages, and Machines*. Academic Press, Inc.
- Jecker, I. and Filiot, E. (2015). Multi-sequential word relations. In *DLT 2015*, volume 9168 of *Lecture Notes in Computer Science*, pages 288–299. Springer.
- Lombardy, S. and Sakarovitch, J. (2006). Sequential? *Theoretical Computer Science*, 356(1-2):224–244.
- Sakarovitch, J. (2009). *Elements of Automata Theory*. Cambridge University Press.
- Sakarovitch, J. and de Souza, R. (2008). On the decidability of bounded valuedness for transducers. In *MFCS 2008*, volume 5162 of *Lecture Notes in Computer Science*, pages 588–600. Springer.
- Sakarovitch, J. and de Souza, R. (2010). Lexicographic decomposition of  $k$ -valued transducers. *Theory of Computing Systems*, 47(3):758–785.
- Weber, A. (1996). Decomposing a  $k$ -valued transducer into  $k$  unambiguous ones. *ITA*, 30(5):379–413.